

# Лекции / Lectures

|  |    |
|--|----|
| <b>Аграчев А.А.</b> .....  | 7  |
| ГЕОМЕТРИЯ И УПРАВЛЕНИЕ   |    |
| <b>Беляков А.О.</b> .....  | 7  |
| ОСНОВНЫЕ МОДЕЛИ НОВОЙ ТЕОРИИ ЭНДОГЕННОГО ЭКОНОМИЧЕСКОГО РОСТА                              |    |
| <b>Денисов В.Н.</b> .....  | 9  |
| О ПОВЕДЕНИИ ПРИ БОЛЬШИХ ЗНАЧЕНИЯХ ВРЕМЕНИ РЕШЕНИЙ ПАРАБОЛИЧЕСКИХ УРАВНЕНИЙ                 |    |
| <b>Вокс Н.С.</b> .....   | 20 |
| MATHEMATICAL MODELING, SIMULATION AND OPTIMIZATION — A KEY TECHNOLOGY FOR THE 21ST CENTURY |    |
| <b>Fursikov A.V.</b> .....   | 20 |
| STABILIZATION OF PARABOLIC EQUATIONS BY MEANS OF FEEDBACK CONTROL                          |    |

# Доклады / Talks

|   |    |
|---|----|
| <b>Ардентов А.А., Смирнов А.В.</b> .....                                      | 22 |
| УПРАВЛЕНИЕ КОЛЁСНЫМ РОБОТОМ ВДОЛЬ ЭЛАСТИК ЭЙЛЕРА                              |    |
| <b>Донцова М.В.</b> .....   | 22 |
| УСЛОВИЯ РАЗРЕШИМОСТИ ОДНОЙ СИСТЕМЫ КВАЗИЛИНЕЙНЫХ УРАВНЕНИЙ                    |    |
| <b>Макевнина В.В.</b> .....   | 24 |
| ИЗУЧЕНИЕ ВЛИЯНИЯ ГЕОМЕТРИЧЕСКИХ ПАРАМЕТРОВ КРУПНЫХ ДЫХАТЕЛЬНЫХ ПУТЕЙ НА ПОТОК |    |
| <b>Шавин М.Ю.</b> .....   | 26 |
| РАЗРАБОТКА БОРТОВОЙ СИСТЕМЫ УПРАВЛЕНИЯ КВАДРОКОПТЕРА С ПОВОРОТНЫМИ РОТОРАМИ   |    |
| <b>Mashtakov A.</b> .....   | 28 |
| SUB-RIEMANNIAN PROBLEMS ON LIE GROUPS IN IMAGE PROCESSING                     |    |